

## Soporte de sensores para el Motor de Stirling G 1008500

### Instrucciones de uso

11/15 SD/ALF



#### 1. Descripción

El soporte de sensores para el motor de Stirling G sirve para la fijación del sensor de presión relativa (1000548) y del captador de camino (1000568) en el motor de Stirling G (1002594) y así poder registrar los diagramas de Presión – Volumen del motor de Stirling utilizando la interface 3B NET/og™ (1000539 @ 115 V resp. 1000540 @ 230 V).

#### 2. Volumen de suministro

- 1 Soporte de sensores
- 1 Hilo con muelle y tuerca de sombrero
- 2 Tornillo moleteado M6 x 10
- 1 Manguera de silicona, 20 cm

#### 3. Montaje

- Se fija el soporte de sensores en la placa base del motor de Stirling como se muestra en la figura.

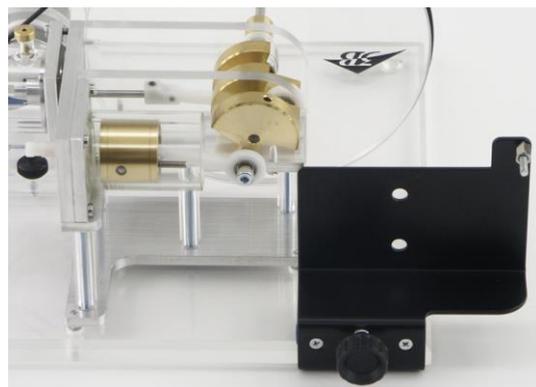


Fig. 1 Montaje del soporte de sensores

- Se atornilla el sensor de presión en el orificio inferior del soporte de sensores utilizando el tornillo moleteado. El punto de conexión “+” del sensor se conecta con el punto de conexión de la manguera en el émbolo de trabajo, utilizando la manguera de silicona.



Fig. 2 Montaje del sensor de presión

- La tuerca de sombrerete fijada en el hilo se atornilla en la varilla roscada del émbolo de trabajo y el captador de camino se fija en el orificio superior por medio del tornillo moleteado.



Fig. 3 Fijación del hilo en el émbolo de trabajo y montaje del captador de camino

- El émbolo de trabajo y la roldana de cable roja se llevan a la posición media. El hilo se enrolla una vez alrededor de la roldana de cable y se cuelga el muelle en la varilla roscada. El hilo debe correr alrededor del tornillo pequeño en la roldana de cable.

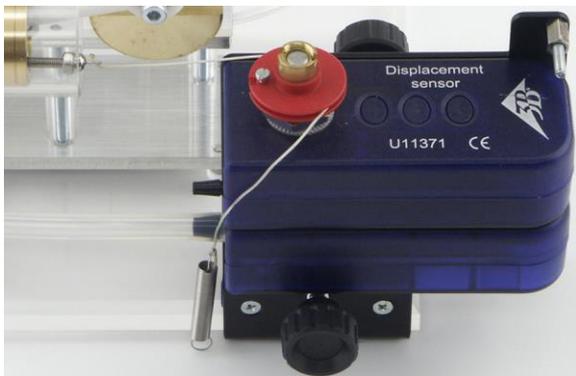


Fig. 4 Posicionamiento del émbolo de trabajo de la roldana de cable y montaje del hilo



Fig. 5 Conducción del hilo alrededor de la roldana de cable

- Se desvía el émbolo de trabajo lo máximo posible y se desplaza el soporte de sensores hasta que el muelle tenga su mínima expansión. Además se orienta el soporte de tal forma que el muelle, el hilo y el émbolo de trabajo queden siempre en un plano.



Fig. 6 Orientación del soporte de sensores

- Se gira el motor de Stirling lentamente con la mano y se comprueba que ninguna parte pequeña mecánica móvil golpee contra el soporte de sensores. En la misma forma se tiene cuidado que la roldana de cable no golpee contra su tope extremo y que el muelle no entre en contacto con la roldana de cable. En caso de que el muelle entre en contacto con la roldana de cable, entonces ésta ha sido expandida demasiado en la máxima desviación del émbolo de trabajo.



Fig. 7 Soporte de sensores orientado erróneamente – el hilo “cuelga” en caso de la desviación máxima

- Al final se aprieta levemente, así que el hilo no se pueda separar y deslizar en la roldana de cable.
- Se conecta el sensor de presión en la entrada analógica A y el captador de camino en la entrada B del 3B NETlog™.



Fig. 8 Fijación del hilo

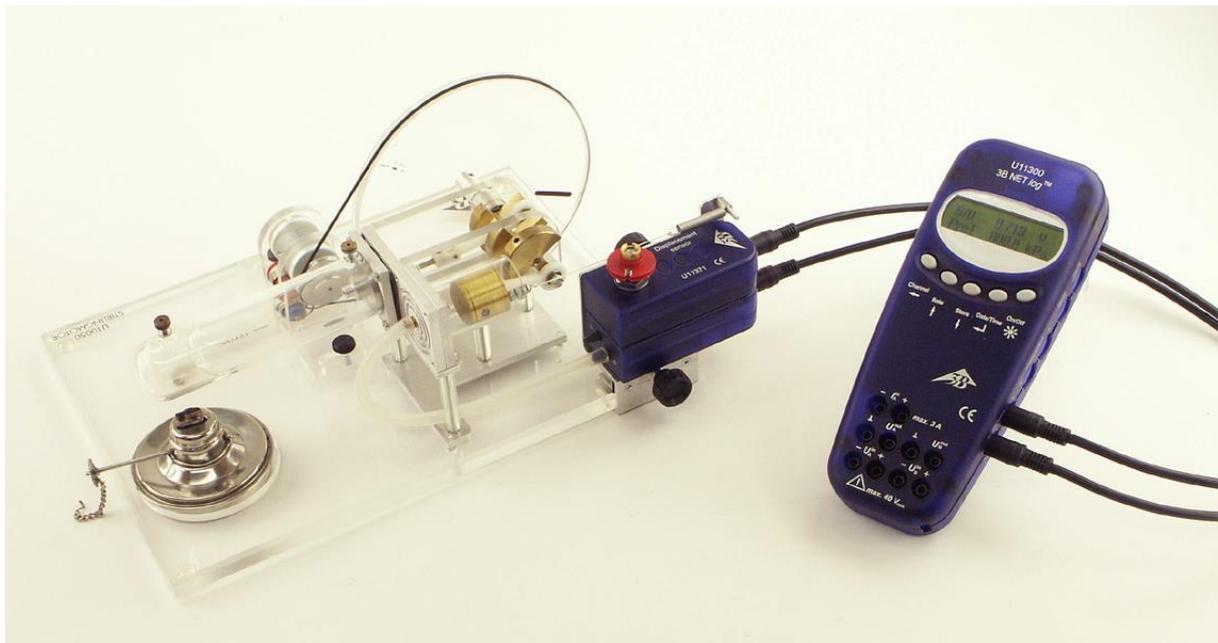


Fig. 9 Montaje para el registro del diagrama Presión – Volumen